

KAUNO TECHNOLOGIJOS UNIVERSITETAS
INFORMATIKOS FAKULTETAS

Modulio P175B015 „Skaitiniai metodai ir algoritmai“

Laboratorinio darbo ataskaita

Trečias laboratorinis darbas

Dėstytojas

Doc. Andrius Kriščiūnas

Doc. Dalia Čalnerytė

Studentas

Rokas Puzonas IF-1/1

KAUNAS, 2023

Turinys

1.	I Užduotis	3
1.1.	Tolygus mazgų paskirstymas	4
1.2.	Mazgų paskirstymas pagal Čiobyšovo abscises	5
1.3.	Python programinis kodas.....	7
2.	II Užduotis	9
2.1.	Interpoliuotas splainas.....	10
2.2.	Splaino Python programinis kodas.....	10
3.	III Užduotis.....	12
3.1.	Aprosimuotos kreivės.....	12
3.2.	Python programinis kodas.....	14
4.	IV Užduotis.....	15
4.1.	Detalumo lygių analizavimas	16
4.2.	Paklaidos priklausomybė nuo detalumo lygio	18
4.3.	Python programinis kodas.....	18

1. | Užduotis

1 lentelėje duota interpoliuojamos funkcijos analitinė išraiška. Pateikite interpoliacinės funkcijos išraišką naudodami **1 lentelėje** nurodytas bazines funkcijas, kai:

- Taškai pasiskirstę tolygiai.
- Taškai apskaičiuojami naudojant Čiobyšovo abscises.

Interpolavimo taškų skaičių parinkite laisvai, bet jis turėtų neviršyti 30. Pateikite du grafikus, kai interpoliuojančios funkcijos apskaičiuojamos naudojant skirtinges abscises ir gautas interpoliuojančią funkciją išraiškas. Tame pačiame grafike vaizduokite duotąj funkciją, interpoliuojančią funkciją ir netiktį.

1 Lentelė:

Var. Nr.	Funkcijos išraiška	Bazinė funkcija
10	$\cos(2x)(\sin(3x) + 1.5) - \cos\frac{x}{5}; -2 \leq x \leq 3$	Vienanarių

Vienanarių interpolavimo metodu sprendžiama sukuriant N lygčių kurios pasakys kuriuose taškuose kreivę turės praeiti. Naudoti taškais lygtyste yra vadinami mazgai, nes jie apriboja kreivės formą. Visos sudarytos lygtys apjungiamos į lygčių sistemą ir išsprendžiama. Turint lygčių sistemą su N lygčių ir N nežinomujų, ją galima išspresti naudoti jvarius metodus, aš naudosiu atspindžio metodą.

Python funkcija kuri išsprendžia lygčių sistemą atspindžio metodu:

```
def gauso_atispindzio_metodas(lygciu_sistema: LygciuSistema, epsilon=1e-7):
    koeficientai = list(lygtis.koeficientai for lygtis in lygciu_sistema.lygtys)
    A = np.matrix(koeficientai).astype(float)
    rezultatai = list(lygtis.rezultatas for lygtis in lygciu_sistema.lygtys)
    b = np.matrix(rezultatai).astype(float)

    n = (np.shape(A))[0]
    nb = (np.shape(b))[1]
    A1 = np.hstack((A, b))

    # tiesioginis etapas(atspindziai):
    for i in range(0, n - 1):
        z = A1[i:, i]
        zp = np.zeros(np.shape(z))
        zp[0] = np.linalg.norm(z)
        omega = z - zp
        omega = omega / np.linalg.norm(omega)
        Q = np.identity(n - i) - 2 * omega * omega.transpose()
        A1[i:n, :] = Q.dot(A1[i:n, :])

    if np.sum(np.abs(A1[n-1, 0:nb+1])) < epsilon:
        return None

    # atgalinis etapas:
    x = np.zeros(shape=(n, 1))
    for i in range(n - 1, -1, -1):
        x[i, :] = (A1[i, n:n + nb] - A1[i, i + 1:n] * x[i + 1:n, :]) / A1[i, i]

    return list(x.flat)
```

1.1. Tolygus mazgų paskirstymas

Sprendžiant vienanarių metodu labai svarbu kokie mazgai yra pasirenkami.

Paprasčiausias metodas yra pasirinktis taškus tolygiai nutolią nutolę nuo vienas kito kažkokiamė intervalė.

Python kodas kuris apskaičiuoja vienanarius naudojant tolygų mazgų paskirstymą:

```
def lerp(x, min_x, max_x):
    return min_x + x * (max_x - min_x)

def gauti_xy_taskus(F, from_x, to_x, density) -> tuple[list[float], list[float]]:
    x_s = gauti_x_taskus(from_x, to_x, density)
    y_s = []
    for x in x_s:
        y_s.append(F(x))
    return (x_s, y_s)

def gauti_x_taskus(from_x, to_x, density) -> list[float]:
    x_s = []
    for i in range(density):
        x_s.append(lerp(float(i) / (density-1), from_x, to_x))

    return x_s

def gauti_vienanario_sprendinius(x_mazgai: list[float], y_mazgai: list[float]) -> list[float]:
    lygtys = []

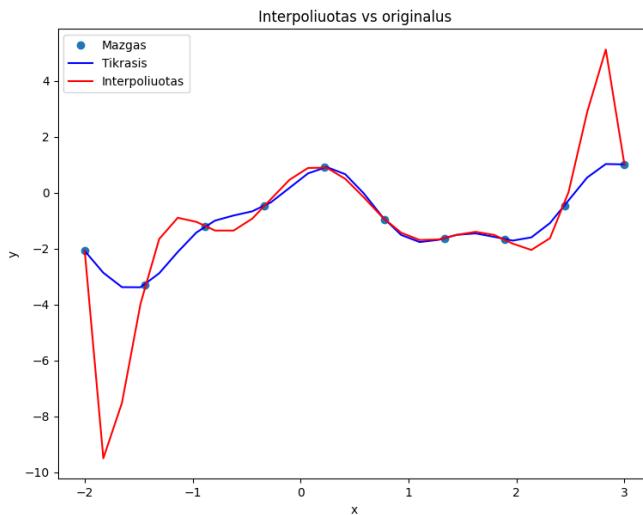
    for i, y in enumerate(y_mazgai):
        koeficientai = []
        x = x_mazgai[i]
        for j in range(len(x_mazgai)):
            koeficientai.append(x ** j)
        lygtys.append(Lygtis(koeficientai, [y]))

    return gauso_atispindzio_metodas(LygciuSistema(lygtys))

F = lambda x: cos(2*x) * (sin(3*x) + 1.5) - cos(x/5)
from_x = -2
to_x = 3
mazgu_kiekis = 10
tarpiniai_taskai = 30

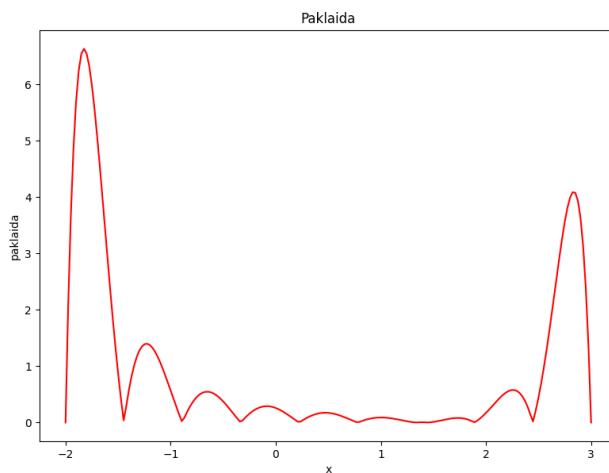
mazgai = gauti_xy_taskus(F, from_x, to_x, mazgu_kiekis)
vienanariai = gauti_vienanario_sprendinius(mazgai[0], mazgai[1])
```

Kaip matome iš grafiko, pavyko sukurti kreivę kuri praeina visus mazgus, bet taip galima matyti kad prie intervalo galų kreivė pradeda stipriaia diverguoti. Šita problema dingsta jeigu turime daugiau mazgų kuo maženesniame intervale. Jeigu norime, kad mazgų skaičius išliktų toks pats, bet kreivė būtų artesnė originalios, reikia naudoti Čiobyševo abscises.



Grafikas 1. Lygaus mazgų paskirstymo grafikas

Paklaidos suma grafike yra: 181.638



Grafikas 2. Lygaus mazgų paskirstymo paklaida

1.2. Mazgų paskirstymas pagal Čiobyšovo abscises

Naudojant Čiobyšovo abscises mazgai yra pasikristomi taip, kad daugiau jų bus intervalo galuose negu viduri. Toks paskirstymas padeda sumažinti divergavimą sutelkiant daugiau taškų, ten kur diverguoja daugiau.

Python kodas kuris apskaičiuoja vienanarius naudojant Čiobyšovo abscises:

```

def gauti_ciobysevo_abscises(n: int) -> list[float]:
    x_s = []
    for i in range(n):
        x = cos(pi*(2*i + 1) / (2*n))
        x_s.append(x)
    return x_s

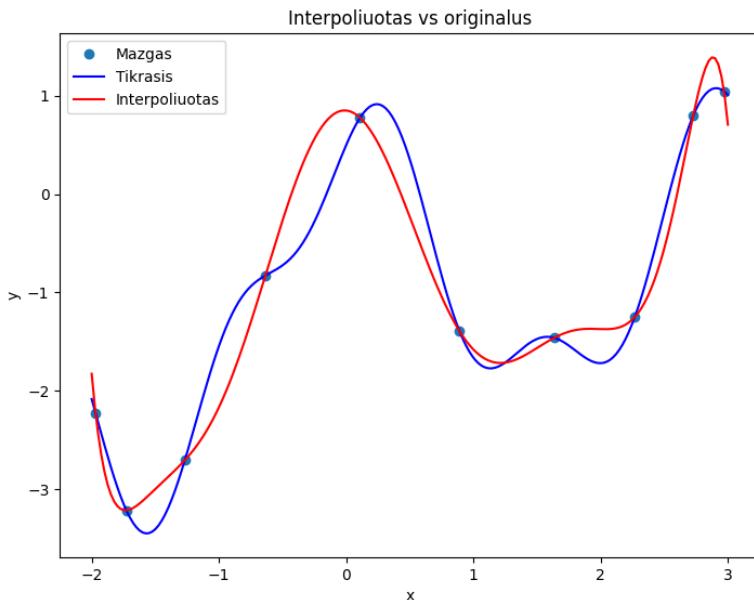
def konvertuoti_is_ciobysevo(abscises: list[float], a: float, b: float) -> list[float]:
    X_s = []
    for x in abscises:
        X = (a+b)/2 + (b-a)/2*x
        X_s.append(X)
    return X_s

F = lambda x: cos(2*x) * (sin(3*x) + 1.5) - cos(x/5)
mazgu_kiekis = 10
from_x = -2
to_x = 3

ciobysevo_abscises = gauti_ciobysevo_abscises(mazgu_kiekis)
x_mazgai = konvertuoti_is_ciobysevo(ciobysevo_abscises, to_x, from_x)
y_mazgai = list(F(x) for x in x_mazgai)
vienanariai = gauti_vienanario_sprendinius(x_mazgai, y_mazgai)

```

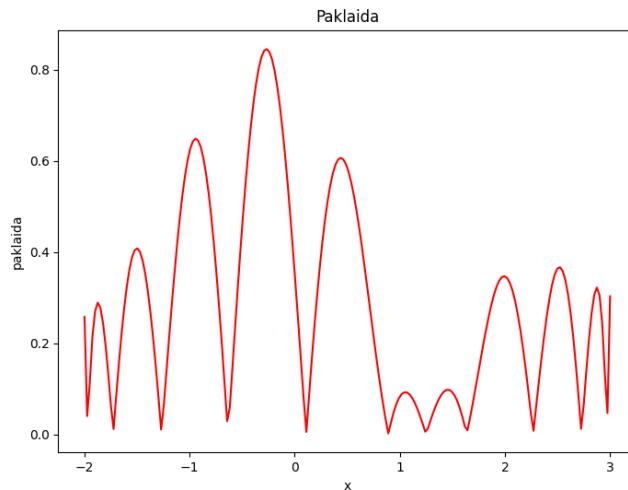
Iš grafiko galima matyti, kad interpoluota funkcija yra arčiau originalios visame intervale lyginant su tolydžiu mazgų pasikirstymu.



Grafikas 3. Mazgų paskirstymas pagal Čiobyšovo abscises.

Paklaidos suma grafike yra: 58.251

Lyginant paklaidą su tolygiu paskirstymu jinai yra 3 kartus mažesnė, bet šiuo metodu didžiausia paklaida yra vidurį intervalo.



Grafikas 4. Paklaida iš mazgų pagal Čiobyšovo abscises.

1.3. Python programinis kodas

```
from math import cos, sin, pi
import matplotlib.pyplot as plt
from dataclasses import dataclass
import numpy as np

@dataclass
class Lygtis:
    koeficientai: list[float]
    rezultatas: list[float]

@dataclass
class LygciuSistema:
    lygtys: list[Lygtis]

def lerp(x, min_x, max_x):
    return min_x + x * (max_x - min_x)

def gauti_sklaida(lygciu_sistema: LygciuSistema, x, rezultato_idx=0):
    n = lygciu_sistema.lygtys[0].koeficientai
    sklaida = 0
    for lygtis in lygciu_sistema.lygtys:
        issistatyta = sum(x[i]*lygtis.koeficientai[i] for i in range(len(n)))
        sklaida += abs(issistatyta - lygtis.rezultatas[rezultato_idx])
    return sklaida

def gauso_atispindzio_metodas(lygciu_sistema: LygciuSistema, epsilon=1e-7):
    koeficientai = list(lygtis.koeficientai for lygtis in lygciu_sistema.lygtys)
    A = np.matrix(koeficientai).astype(float)
    rezultatai = list(lygtis.rezultatas for lygtis in lygciu_sistema.lygtys)
    b = np.matrix(rezultatai).astype(float)

    n = (np.shape(A))[0]
    nb = (np.shape(b))[1]
    A1 = np.hstack((A, b))

    # tiesioginės etapas(atspindziai):
    for i in range(0, n - 1):
```

```

z = A1[i:n, i]
zp = np.zeros(np.shape(z))
zp[0] = np.linalg.norm(z)
omega = z - zp
omega = omega / np.linalg.norm(omega)
Q = np.identity(n - i) - 2 * omega * omega.transpose()
A1[i:n, :] = Q.dot(A1[i:n, :])

if np.sum(np.abs(A1[n-1, 0:n-nb+1])) < epsilon:
    return None

# atgalinis etapas:
x = np.zeros(shape=(n, 1))
for i in range(n - 1, -1, -1):
    x[i, :] = (A1[i, n:n + nb] - A1[i, i + 1:n] * x[i + 1:n, :]) / A1[i, i]

return list(x.flat)

def gauti_x_taskus(from_x, to_x, density) -> list[float]:
    x_s = []
    for i in range(density):
        x_s.append(lerp(float(i) / (density-1), from_x, to_x))

    return x_s

def gauti_xy_taskus(F, from_x, to_x, density) -> tuple[list[float], list[float]]:
    x_s = gauti_x_taskus(from_x, to_x, density)
    y_s = []
    for x in x_s:
        y_s.append(F(x))
    return (x_s, y_s)

def plot_function(F, from_x, to_x, density, **kwargs):
    x_s, y_s = gauti_xy_taskus(F, from_x, to_x, density)

    plt.plot(x_s, y_s, **kwargs)

def gauti_vienanario_sprendinius(x_mazgai: list[float], y_mazgai: list[float]) -> list[float]:
    lygtys = []

    for i, y in enumerate(y_mazgai):
        koeficientai = []
        x = x_mazgai[i]
        for j in range(len(x_mazgai)):
            koeficientai.append(x ** j)
        lygtys.append(Lygtis(koeficientai, [y]))

    return gauso_atispindzio_metodas(LygtisSistema(lygtys))

def gauti_y_is_vienanariu(vienanariai: list[float], x: float):
    y = 0
    for i, a in enumerate(vienanariai):
        y += a * x ** i
    return y

def gauti_ciobysevo_abscises(n: int) -> list[float]:
    x_s = []
    for i in range(n):
        x = cos(pi*(2*i + 1) / (2*n))
        x_s.append(x)
    return x_s

def konvertuoti_is_ciobysevo(abscises: list[float], a: float, b: float) -> list[float]:
    X_s = []
    for x in abscises:
        X = (a+b)/2 + (b-a)/2*x
        X_s.append(X)
    return X_s

def gauti_vienanariu_paklaidas(F, x_s: list[float], vienanariai):
    paklaidos = []
    for x in x_s:
        interpoluotas_y = gauti_y_is_vienanariu(vienanariai, x)
        tikras_y = F(x)
        paklaidos.append(abs(interpoluotas_y - tikras_y))

```

```

    return paklaidos

def plot_vienanariu_palyginima(F, x_s: list[float], vienanariai):
    plt.plot(x_s, list(F(x) for x in x_s), color="blue", label="Tikrasis")

    y_interpoliuotas = list(gauti_y_is_vienanariu(vienanariai, x) for x in x_s)
    plt.plot(x_s, y_interpoliuotas, color="red", label="Interpoliuotas")
    plt.legend()
    plt.xlabel("x")
    plt.ylabel("y")
    plt.title("Interpoliuotas vs originalus")

def plot_vienanariu_paklaida(F, x_s: list[float], vienanariai):
    y_paklaida = gauti_vienanariu_paklaidas(F, x_s, vienanariai)
    plt.plot(x_s, y_paklaida, color="red")
    plt.xlabel("x")
    plt.ylabel("paklaida")
    plt.title("Paklaida")

def main(F, x_range, mazgu_kiekis, tarpiniai_taskai):
    from_x, to_x = x_range

    if False:
        mazgai = gauti_xy_taskus(F, from_x, to_x, mazgu_kiekis)
        vienanariai = gauti_vienanario_sprendinius(mazgai[0], mazgai[1])
        x_s = gauti_x_taskus(from_x, to_x, tarpiniai_taskai)

        #plt.plot(mazgai[0], mazgai[1], "o", label="Mazgas")
        #plot_vienanariu_palyginima(F, x_s, vienanariai)
        plot_vienanariu_paklaida(F, x_s, vienanariai)
        print("Paklaida:", sum(gauti_vienanariu_paklaidas(F, x_s, vienanariai)))

    if True:
        ciobysevo_abscises = gauti_ciobysevo_abscises(mazgu_kiekis)
        x_mazgai = konvertuoti_is_ciobysevo(ciobysevo_abscises, to_x, from_x)
        y_mazgai = list(F(x) for x in x_mazgai)
        vienanariai = gauti_vienanario_sprendinius(x_mazgai, y_mazgai)

        x_s = gauti_x_taskus(from_x, to_x, tarpiniai_taskai)
        plt.plot(x_mazgai, y_mazgai, "o", label="Mazgas")
        plot_vienanariu_palyginima(F, x_s, vienanariai)
        #plot_vienanariu_paklaida(F, x_s, vienanariai)
        print("Paklaida:", sum(gauti_vienanariu_paklaidas(F, x_s, vienanariai)))

    plt.show()

main(
    F = lambda x: cos(2*x) * (sin(3*x) + 1.5) - cos(x/5),
    x_range = (-2, 3),
    mazgu_kiekis = 10,
    tarpiniai_taskai = 200
)

```

2. II Užduotis

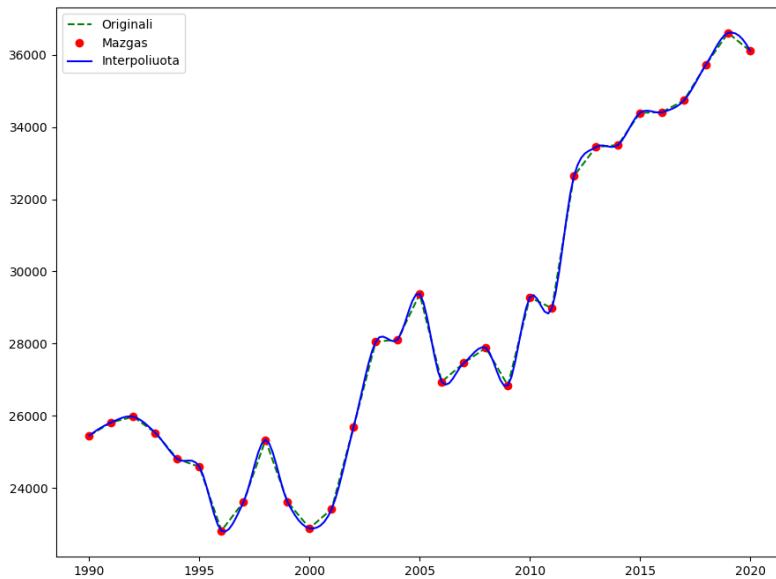
Sudarykite **2 lentelėje** nurodytos šalies 1998-2018 metų šiltnamio dujų emisiją (galimo duomenų šaltinio nuoroda apačioje) interpoliuojančias kreives, kai interpoliuojama **2 lentelėje** nurodyto tipo splainu. Pateikite rezultatų grafiką (interpolavimo mazgus ir gautą kreivę (vaizdavimo taškų privalo būti daugiau nei interpolavimo mazgų)).

2 lentelė:

Var. Nr.	Šalis	Splainas
----------	-------	----------

Ermito splainas kuria interpoliavimo kreivę tarp 2 mazgų, norint turėti kreivę per N mazgų reikia panaudoti N-1 atskirų ermito splainų. Norint apskaičiuoti erminto splainą būtina žinoti ne tik x,y kordinates, bet ir išvestinės reikšmę tame taške. Jeigu neturime išvestinių galima grubią jos reikšmią apskaičiuoti naudojant 3 šalia vienas kito esančius taškus, kad apskaičiuoti išvestinę. Toks splaino interpoliavimas naudojant grubias išvestines vadinamas Ermito (Akima) metodu.

2.1. Interpoliuotas splainas



Grafikas 5. Emito (Akima) splainas

2.2. Splaino Python programinis kodas

```
import csv
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np

def lerp(x, min_x, max_x):
    return min_x + x * (max_x - min_x)

def remove_empty_years(emissions):
    empty_emissions = []
    for (year, emission) in emissions:
        if emission == None:
```

```

        empty_emissions.append((year, emission))

    for empty_entry in empty_emissions:
        emissions.remove(empty_entry)

def get_country_emissions(country: str):
    emissions_path = "API_EN.ATM.GHGT.KT.CE_DS2_en_csv_v2_5995567.csv"

    with open(emissions_path, "r", newline="", encoding="utf-8") as f:
        # Skip first 4 lines
        for _ in range(4):
            f.readline()

        reader = csv.reader(f, delimiter=",", quotechar='"')
        header_row = next(reader)
        years = list(int(header) for header in header_row[4:] if header != '')

        for row in reader:
            if row[0] == country:
                emissions_str = row[4:4+len(years)]
                emissions = list(float(emission) if emission != "" else None for emission in emissions_str)
                emission_points = list(zip(years, emissions))
                remove_empty_years(emission_points)

        years = list(row[0] for row in emission_points)
        emissions = list(row[1] for row in emission_points)
        return years, emissions

def lagrange_dx_2d(
    x,
    x_prev, y_prev,
    x_curr, y_curr,
    x_next, y_next):
    return (((x - x_curr) + (x - x_next)) / ((x_prev - x_curr) * (x_prev - x_next))) * y_prev + \
           (((x - x_prev) + (x - x_next)) / ((x_curr - x_prev) * (x_curr - x_next))) * y_curr + \
           (((x - x_prev) + (x - x_curr)) / ((x_next - x_prev) * (x_next - x_curr))) * y_next

def akima_derivatives(Xs: list[float], Ys: list[float]):
    assert len(Xs) == len(Ys)

    result = []
    N = len(Xs)
    for i in range(N):
        pivot = i
        if pivot == 0:
            pivot += 1
        elif pivot == N-1:
            pivot -= 1

        x = Xs[i]

        x_prev = Xs[pivot-1]
        y_prev = Ys[pivot-1]
        x_curr = Xs[pivot]
        y_curr = Ys[pivot]
        x_next = Xs[pivot+1]
        y_next = Ys[pivot+1]

        result.append(lagrange_dx_2d(x, x_prev, y_prev, x_curr, y_curr, x_next, y_next))
    return result

def draw_hermite_curve(X: list[float], Y: list[float], dY: list[float], scalar = 1):
    assert len(X) == len(Y) == len(dY)
    N = len(X)

    plt.plot(X, Y, '--g', label="Originali")
    plt.plot(X[0], Y[0], 'ro', label="Mazgas")
    for i in range(N - 1):
        plot_x = np.linspace(X[i], X[i+1], scalar)
        plot_y = []

        plt.plot(X[i+1], Y[i+1], 'ro')
        d = X[i+1] - X[i]
        for k in range(scalar):
            s = plot_x[k] - X[i]
            U1 = 1 - 3 * (s**2 / d**2) + 2 * (s**3 / d**3)
            V1 = s - 2 * (s**2 / d) + (s**3 / d**2)
            U2 = 3 * (s ** 2 / d ** 2) - 2 * (s ** 3 / d ** 3)
            V2 = -1 * (s ** 2 / d) + (s ** 3 / d ** 2)

            f = U1*Y[i] + V1*dY[i]
            f += U2*Y[i+1] + V2*dY[i+1]
            plot_y.append(f)
        plt.plot(plot_x, plot_y, 'b', label="Interpoluota" if i == 0 else None)
    plt.draw()
    plt.legend()
    plt.show()

```

```

def main(country, interpolation):
    years, emissions = get_country_emissions(country)

    X = np.array(years)
    Y = emissions
    dY = akima_derivatives(years, emissions)

    draw_hermite_curve(X, Y, dY, 2 + interpolation)

main(
    country = "Zambia",
    interpolation = 5
)

```

3. III Užduotis

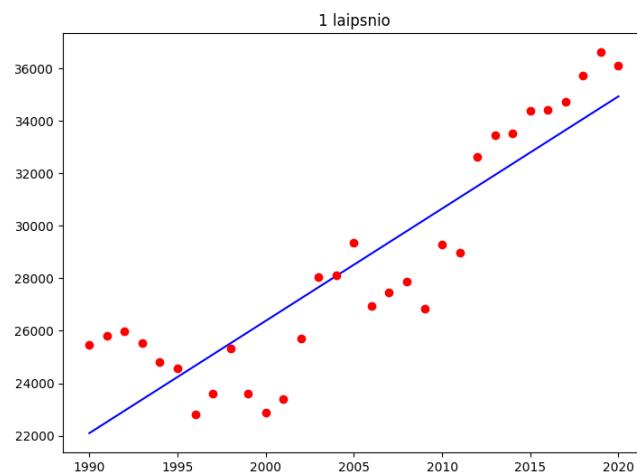
Mažiausią kvadratų metodu sudarykite **2 lentelėje** nurodytos šalies 1998-2018 metų šiltnamio dujų emisiją (galimo duomenų šaltinio nuoroda apačioje) aproksimuojančias kreives (**pirmos, antros, trečios ir penktos** eilės daugianarius). Pateikite gautas daugianarių išraiškas ir grafinius rezultatus.

2 lentelė:

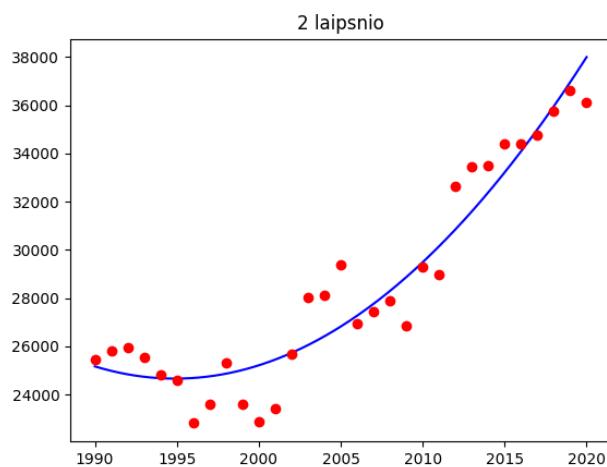
Var. Nr.	Šalis	Splainas
10	Zambija	Ermito (Akima)

Mažiausią kvadratų metodo esmė yra mažinimas kvadratinės paklaidos kiekviename duotame taške. Naudojant šį metodą galutinį dažniausiai nepraeis per visus taškus, bet bus panaši į formą kurią sudaro taškai. Toks metodas geriausiai tinkta, kai taškuose yra triukšmo ir norima gauti kreivę per „vidurį“ visų taškų. Taikant šį metodą apskaičiuojama G matrica, ši matrica susideda iš taškų ir bazinių funkcijų. Kiekvienai bazinei funkcijai duodama kiekvienu turima reikšmę. Šiuo atveju bazinės funkcijos yra n-tūjų eilių daugianariai. Toliau, naudojant išraišką $G^T G c = G^T y$, išvedamas koeficientų vektorius c, kuris ir yra sprendinys užduoties.

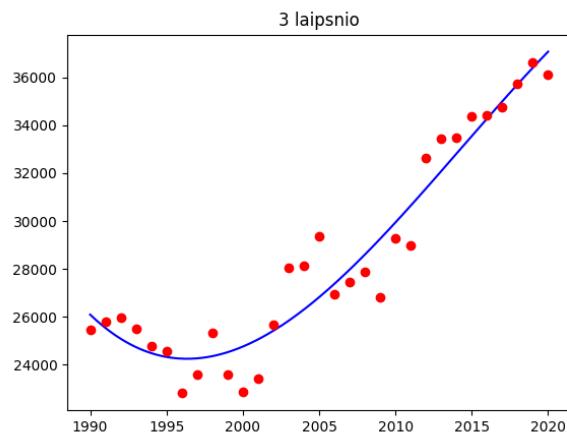
3.1. Aprosimuotos kreivės



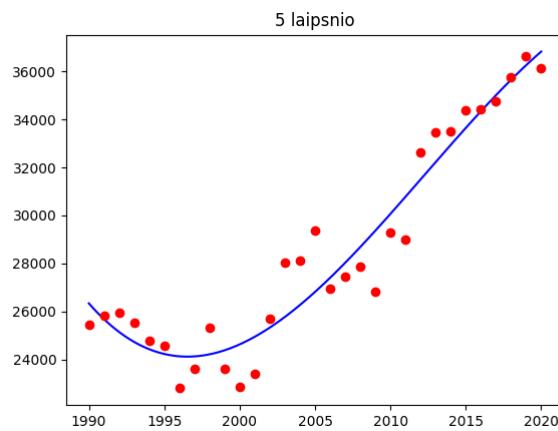
Grafikas 6. Mažiausiuų kvadratų 1 eilės Zambijos kreivė



Grafikas 7. Mažiausiuų kvadratų 2 eilės Zambijos kreivė



Grafikas 8. Mažiausiu kvadratų 3 eilės Zambijos kreivė



Grafikas 9. Mažiausiu kvadratų 5 eilės Zambijos kreivė

3.2. Python programinis kodas

```
import csv
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

def remove_empty_years(emissions):
    empty_emissions = []
    for (year, emission) in emissions:
        if emission == None:
            empty_emissions.append((year, emission))

    for empty_entry in empty_emissions:
        emissions.remove(empty_entry)

def get_country_emissions(country: str):
    emissions_path = "API_EN.ATM.GHGT.KT.CE_DS2_en_csv_v2_5995567.csv"

    with open(emissions_path, "r", newline="", encoding="utf-8") as f:
        # Skip first 4 lines
        for _ in range(4):
```

```

    f.readline()

    reader = csv.reader(f, delimiter=",", quotechar='''')
    header_row = next(reader)
    years = list(int(header) for header in header_row[4:] if header != '')

    for row in reader:
        if row[0] == country:
            emissions_str = row[4:4+len(years)]
            emissions = list(float(emission) if emission != "" else None for emission in emissions_str)
            emission_points = list(zip(years, emissions))
            remove_empty_years(emission_points)

            years = list(row[0] for row in emission_points)
            emissions = list(row[1] for row in emission_points)
            return years, emissions

    def approximate(X, Y, degree, scalar = 1):
        degree += 1

        G = np.zeros((len(X), degree), dtype=float)
        for i in range(degree):
            G[:, i] = np.power(X, i)

        coefficients = np.linalg.solve(
            np.dot(np.transpose(G), G),
            np.dot(np.transpose(G), Y)
        )

        approx_x = np.linspace(X[0], X[-1], len(X) * scalar);
        approx_y = np.zeros(approx_x.size, dtype=float)
        for i in range(degree):
            approx_y += np.power(approx_x, i) * coefficients[i];

        return approx_x, approx_y

    def main(country, degrees, scale):
        years, emissions = get_country_emissions(country)

        X = np.array(years, dtype=float)
        Y = np.array(emissions)

        for degree in degrees:
            approx_x, approx_y = approximate(X, Y, degree, scale)
            plt.plot(approx_x, approx_y, 'b')

            for i in range(len(X)):
                plt.plot(X[i], Y[i], 'ro')

            plt.title(f"{degree} laipsnio")
            plt.show()

    main(
        country = "Zambia",
        degrees = [1, 2, 3, 5],
        scale = 10
    )

```

4. IV Užduotis

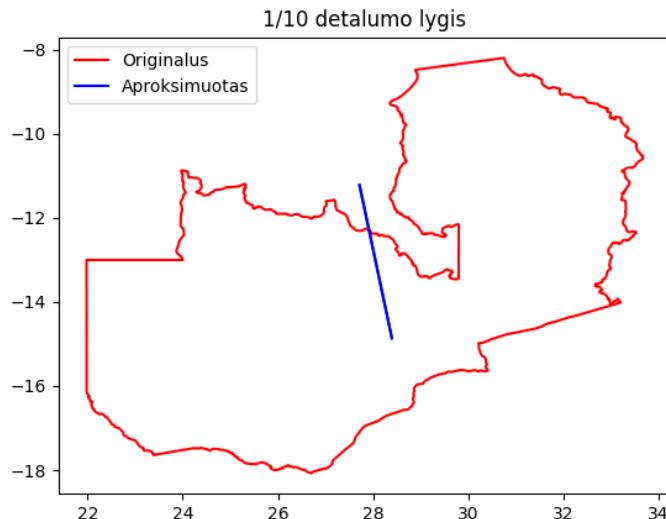
Naudodami parametrinį aproksimavimą Haro bangelėmis suformuokite **2 lentelėje** nurodytos šalies kontūrą. Analizuokite bent 10 detalumo lygių. Pateikite aproksimavimo rezultatus (aproksimuotą kontūro kreivę) ne mažiau kaip 4 skirtinguose lygmenyse. Jei šalis turi keletą atskirų teritorijų (pvz., salų), pakanka analizuoti didžiausią iš jų.

2 lentelė:

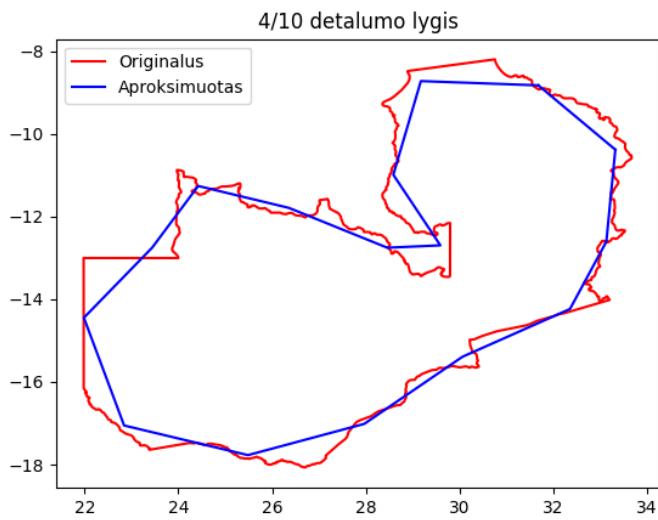
Var. Nr.	Šalis	Splainas
10	Zambija	Ermito (Akima)

Haro bangelių metodas naudoja masteliavimo ir transformacijos funkcijas kurios suteiks galimybę apibūdinti sudėtingos formos kontūrus kaip šalies kontūrą. Kad surasti geriausias koeficientų kombinacijas masteliavimo ir transformacijos funkcijoms naudojama mažiausiu kvadratų metodus. Prieš taikant šį metodą reikia pakeisti kontūrą į dvi parametrinių funkcijas $x(t)$ ir $y(t)$ kurios bus atskirai skaičiuojamos ir gale sujungiamos atgal, kad gauti kontūro aproksimaciją.

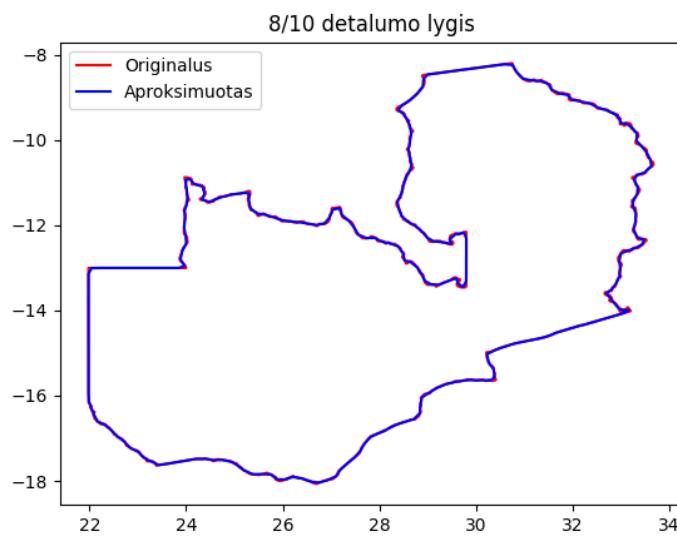
4.1. Detalumo lygių analizavimas



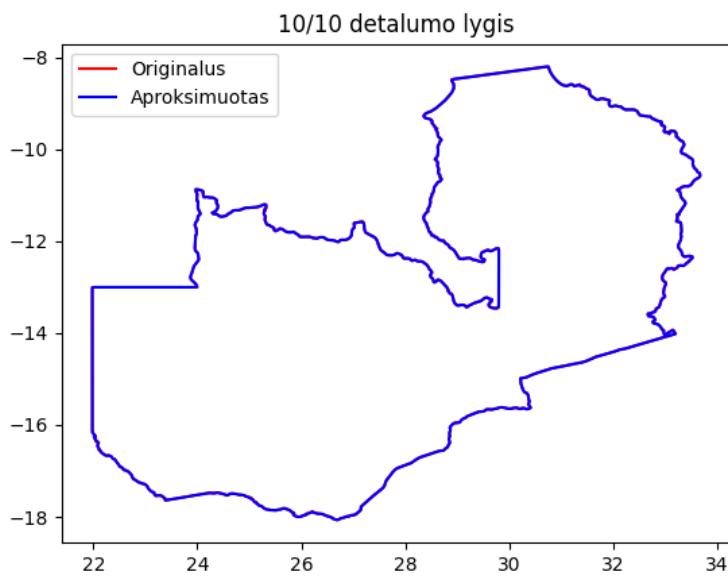
Grafikas 10. Zambijos kontūro aproksimacija 1/10 detalumo lygis



Grafikas 11. Zambijos kontūro aproksimacija 4/10 detalumo lygis

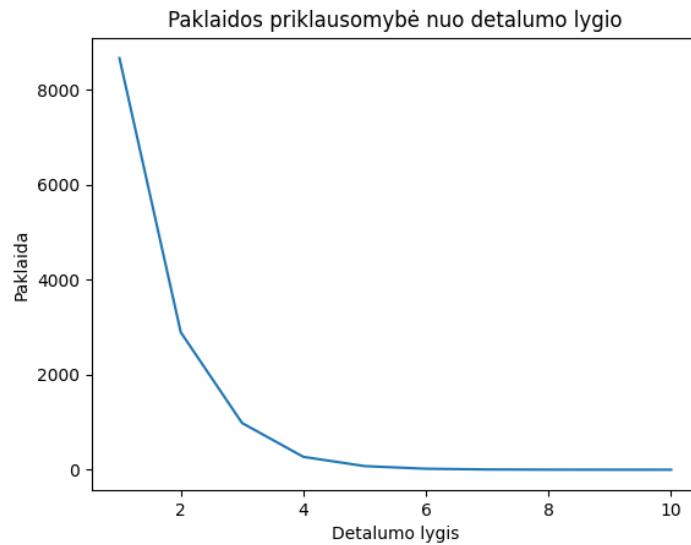


Grafikas 12. Zambijos kontūro aproksimacija 8/10 detalumo lygis



Grafikas 13. Zambijos kontūro aproksimacija 10/10 detalumo lygio

4.2. Paklaidos priklausomybė nuo detalumo lygio



4.3. Python programinis kodas

```
from typing import Optional
import shapefile
from shapely import geometry
```

```

import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

shape = shapefile.Reader("ne_10m_admin_0_countries.shp")
shape_records = shape.shapeRecords()

def find_country_id(name: str) -> Optional[int]:
    for i in range(len(shape_records)):
        feature = shape_records[i]
        if feature.record.NAME_EN == name:
            return i

def get_country_points(country_id: int):
    feature = shape_records[country_id]
    geo_interface = feature.shape.__geo_interface__
    coordinates = geo_interface['coordinates']

    if geo_interface['type'] == 'MultiPolygon':
        largest_area_idx = 0
        area = 0
        for idx in range(len(coordinates)):
            points = coordinates[idx][0]
            polygon_area = geometry.Polygon(points).area
            if polygon_area > area:
                area = polygon_area
                largest_area_idx = idx

        return coordinates[largest_area_idx][0]
    else:
        return coordinates[0]

def approximate(t, s, NL, m):
    sqrt_2 = np.sqrt(2)
    a, b = min(t), max(t)
    smooth = (b - a) * s * 2 ** (-NL / 2)

    details = []
    for _ in range(m):
        smooth_evens = smooth[0::2]
        smooth_odds = smooth[1::2]

        details.append((smooth_evens - smooth_odds) / sqrt_2)
        smooth = (smooth_evens + smooth_odds) / sqrt_2

    return smooth, details

def haro_scaling(x, j, k, a, b):
    eps = 1e-9
    xtld = (x - a) / (b - a)
    xx = 2 ** j * xtld - k
    h = 2 ** (j / 2) * (np.sign(xx + eps) - np.sign(xx - 1 - eps)) / (2 * (b - a))
    return h

def haro_wavelet(x, j, k, a, b):
    eps = 1e-9
    xtld = (x - a) / (b - a)
    xx = 2 ** j * xtld - k
    h = 2 ** (j / 2) * (np.sign(xx + eps) - 2 * np.sign(xx - 0.5) + np.sign(xx - 1 - eps)) / (2 * (b - a))
    return h

def get_accuracy(new_x, new_y, original_x, original_y):
    x_err = 1/2*sum((new_x - original_x)**2)
    y_err = 1/2*sum((new_y - original_y)**2)
    return x_err + y_err

def main(country: str, levels: list[int], show_accuracy_plot):
    country_id = find_country_id(country)
    country_points = get_country_points(country_id)

    X, Y = [], []
    for (x, y) in country_points:
        X.append(x)
        Y.append(y)

    N = max(levels)
    nN = 2 ** N

    t = np.zeros(len(X))
    for i in range(1, len(X)):
        dx = X[i] - X[i-1]
        dy = Y[i] - Y[i-1]
        t[i] = t[i-1] + np.linalg.norm((dx, dy))

    t_min = t[0]
    t_max = t[-1]
    t_interp = np.linspace(t_min, t_max, nN)
    X_interp = np.interp(t_interp, t, X)

```

```

Y_interp = np.interp(t_interp, t, Y)

m = N

smooth_x, det_x = approximate(t_interp, X_interp, N, m)
smooth_y, det_y = approximate(t_interp, Y_interp, N, m)

hx = np.zeros(nN)
hy = np.zeros(nN)
for k in range(2 ** (N - m)):
    scalar = haro_scaling(t_interp, N - m, k, t_min, t_max)
    hx += smooth_x[k] * scalar
    hy += smooth_y[k] * scalar

accuracies = []
for i in range(m):
    show_plot = (i+1 in levels)

    if show_plot: plt.plot(X, Y, 'r', label="Originalus")
    h1x = np.zeros(nN)
    h1y = np.zeros(nN)

    for k in range(2 ** (N - m + i)):
        wavelet = haro_wavelet(t_interp, N - m + i, k, t_min, t_max)
        h1x += det_x[m-i-1][k] * wavelet
        h1y += det_y[m-i-1][k] * wavelet

    hx += h1x
    hy += h1y

    accuracy = get_accuracy(hx, hy, X_interp, Y_interp)
    accuracies.append(accuracy)

    if show_plot:
        plt.plot(hx, hy, 'b')
        plt.plot((hx[0], hx[-1]), (hy[0], hy[-1]), 'b', label="Aproksimuotas")
        plt.title(f'{i+1}/{N} detalumo lygis')
        plt.legend()
        plt.show()

if show_accuracy_plot:
    plt.plot(range(1,m+1), accuracies)
    plt.xlabel("Detalumo lygis")
    plt.ylabel("Paklaida")
    plt.title("Paklaidos priklausomybė nuo detalumo lygio")
    plt.show()

main(
    country = "Zambia",
    levels = [1, 4, 8, 10],
    show_accuracy_plot = False,
)

```